



- (FR) Manuel d'Installation et d'Utilisation p.2  
(UK) Installation and Operation Manual p.16



# Index

|   |           |
|---|-----------|
| <b>1. Téléchargement et installation .....</b>            | <b>3</b>  |
| 1.1    Version Android .....                              | 3         |
| 1.2    Version Apple .....                                | 3         |
| <b>2. Présentation générale .....</b>                     | <b>4</b>  |
| 2.1    Affichage sur smartphone .....                     | 4         |
| 2.2    Affichage sur tablette .....                       | 5         |
| <b>3. Connexion à un actionneur .....</b>                 | <b>6</b>  |
| <b>4. Supervision .....</b>                               | <b>7</b>  |
| <b>5. Fonctionnalités .....</b>                           | <b>8</b>  |
| 5.1    Activation du contrôle .....                       | 8         |
| 5.2    Les différents modes de fonctionnement .....       | 9         |
| 5.3    Contrôle local .....                               | 10        |
| 5.4    Programmation hebdomadaire .....                   | 11        |
| 5.5    Partage et envoi du rapport d'information .....    | 13        |
| <b>6. Configuration de l'actionneur .....</b>             | <b>14</b> |
| 6.1    Modification du nom de l'actionneur .....          | 14        |
| 6.2    Modification du mot de passe de l'actionneur ..... | 14        |
| 6.3    Configuration du Câblage .....                     | 14        |
| 6.4    Configuration du positionnement .....              | 15        |
| 6.5    Configuration de la position de sécurité BBPR..... | 15        |

# 1. Téléchargement et installation

Le logiciel **AXMART** est compatible avec les actionneurs des séries GS6, GPS, GFS, GP7, GP8 . Il est téléchargeable gratuitement sur Google Play pour la version Android (v5.0 ou supérieure) et sur Apple store pour la version Apple.

Nom de l'applicatif : **AXMART (v3)**

## 1.1 Version Android

Installation :



OU



Exécution :

Icône de **AXMART** :



Autorisations demandées par **AXMART** :

- Accès à la position
- Accès à galerie/photos

La localisation de l'appareil doit être activée

## 1.2 Version Apple

Installation :



OU



**OBTENIR**

Exécution :

Icône de **AXMART** :



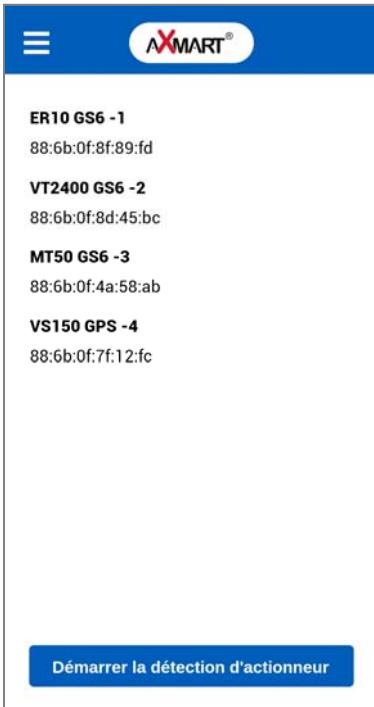
- avant l'exécution de **AXMART** , le périphérique doit être à l'heure.
- Lors du passage de l'heure d'été à l'heure d'hiver ou inversement, il est impératif de se connecter à l'actionneur afin que les horloges se synchronisent.

## 2. Présentation générale

Pour des raisons de format, l'affichage diffère selon le type de périphérique utilisé (tablette ou smartphone). Les fonctionnalités quant à elles sont identiques.

### 2.1 Affichage sur smartphone

**Connexion à un actionneur**



Démarrer la détection d'actionneur

**Statut de l'actionneur**



État      Prog.

Accéder aux commandes

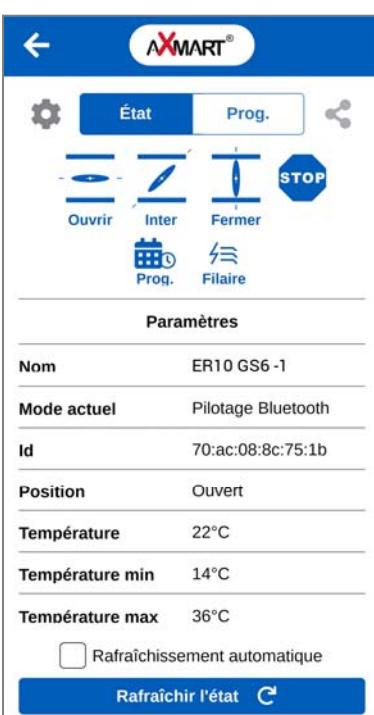
Paramètres (faire défiler)

|                 |                   |
|-----------------|-------------------|
| Nom             | VS150 GPS -4      |
| Mode actuel     | Prog.             |
| Id              | 88:6b:0f:7f:12:fc |
| Position        | Ouvert            |
| Position GPS    | 38%               |
| Température     | 47°C              |
| Température min | -9°C              |

rafraîchissement automatique

Rafraîchir l'état

**Commandes et sélection du mode de contrôle**



État      Prog.

Ouvrir    Inter    Fermer    STOP

Prog.    Filaire

Paramètres

|                 |                    |
|-----------------|--------------------|
| Nom             | ER10 GS6 -1        |
| Mode actuel     | Pilotage Bluetooth |
| Id              | 70:ac:08:8c:75:1b  |
| Position        | Ouvert             |
| Température     | 22°C               |
| Température min | 14°C               |
| Température max | 36°C               |

Rafraîchissement automatique

Rafraîchir l'état

**Programmation hebdomadaire**

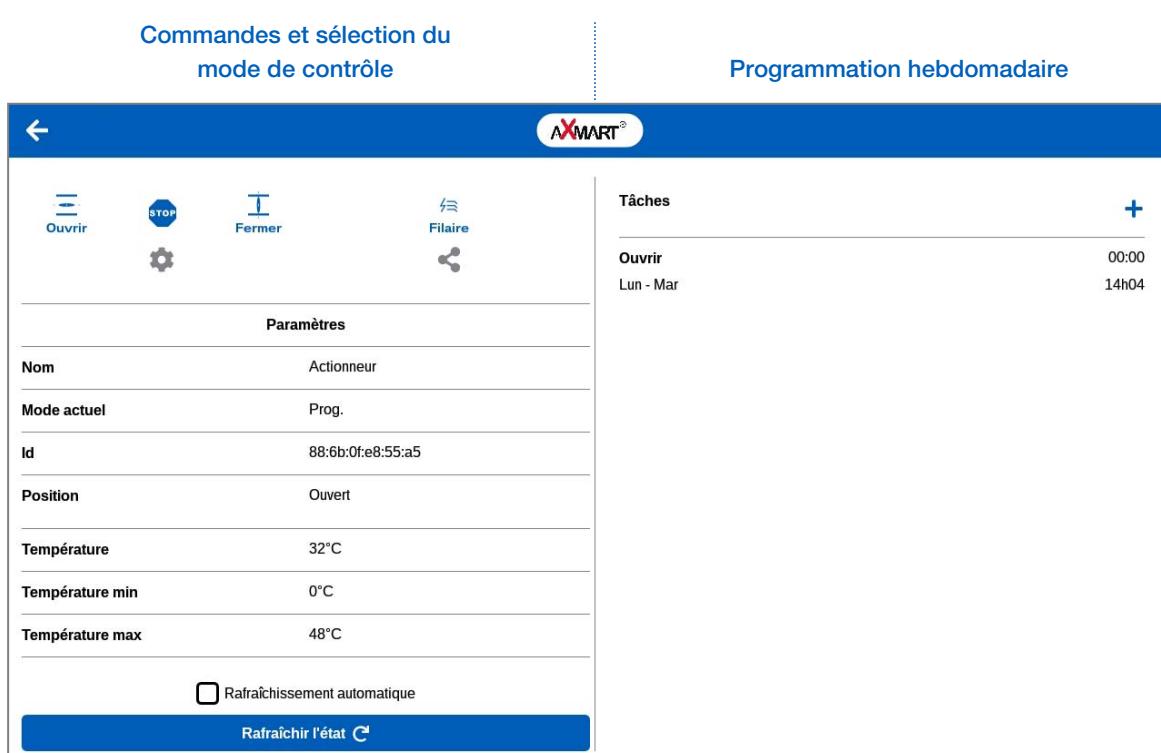
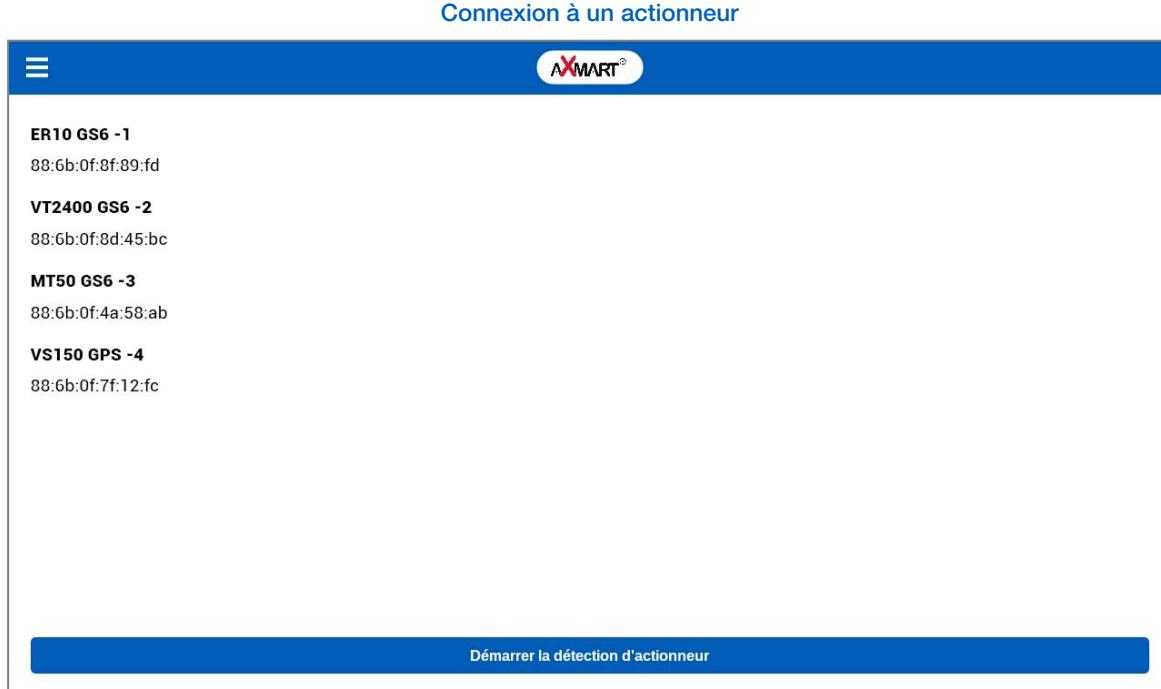


État      Prog.

Tâches

|                             |       |
|-----------------------------|-------|
| Inter                       | 10:00 |
| Lun - Mar - Mer - Jeu - Ven | 09h15 |
| Ouvrir                      | 10:00 |
| Lun - Mar - Ven - Sam - Dim | 16h10 |

## 2.2 Affichage sur tablette



### 3. Connexion à un actionneur

The screenshot shows the AXMART mobile application interface. At the top, there is a blue header bar with a menu icon (three horizontal lines) and the AXMART logo. Below the header, a list of four actuators is displayed:

- ER10 GS6 -1**  
88:6b:0f:8f:89:fd
- VT2400 GS6 -2**  
88:6b:0f:8d:45:bc
- MT50 GS6 -3**  
88:6b:0f:4a:58:ab
- VS150 GPS -4**  
88:6b:0f:7f:12:fc

At the bottom of the screen, there is a blue button labeled "Démarrer la détection d'actionneur" (Start actuator detection).

Chaque actionneur listé est repéré par son nom et suivi de son adresse physique ou MAC (Media Access Control).

La connexion à l'actionneur souhaité entraînera l'affichage de l'écran de statut (voir chapitre 4)

Il est possible de relancer la détection des actionneurs à portée



Un actionneur ne peut être connecté simultanément qu'à un seul périphérique.

## 4. Supervision

La partie supervision montre l'ensemble des paramètres constituant le statut de l'actionneur en temps réel.

| Paramètre   | Description   |
|---|---|
| <b>Nom</b>  | Nom de l'actionneur   |
| <b>Mode actuel</b>                                    | Mode de contrôle sélectionné (liaison Bluetooth®, prog, posé et filaire)  |
| <b>Id</b>   | Adresse physique de l'actionneur  |
| <b>Position</b>                                       | Position actuelle (ouvert, fermé, intermédiaire)  |
| <b>Position</b>                                       | Position actuelle (pourcentage d'ouverture)   |
| <b>Température</b>                                    | Température actuelle dans l'actionneur  |
| <b>Température min</b>                                | Température minimale enregistrée  |
| <b>Température max</b>                                | Température maximale enregistrée  |
| <b>Nb cycles</b>                                      | Nombre de périodes de fonctionnement précédées et suivies d'une période de repos depuis la première mise en service de l'actionneur |
| <b>Temps de fons.</b>                                 | Cumul en heures, minutes et secondes du temps total de fonctionnement de l'actionneur   |
| <b>Nb erreurs</b>                                     | Nombre total d'erreurs (température excessive, surcouple)   |
| <b>Nb err. EEPROM</b>                                 | Nombre total d'erreurs internes (micro coupures en phase d'écriture).   |
| <b>Cryptogramme</b>                                   | Chiffrement du mot de passe (nécessaire à sa reconstitution en cas d'oubli).  |
| <b>Charge batterie</b>                                | État de la batterie   |
| <b>Statut du BBPR</b>                                 | Disponibilité du système BBPR (batterie connectée, température de sécurité non atteinte et niveau de charge > 70 %)                 |
| <b>Nb coupures alim.</b>                              | Nombre total de coupure d'alimentation et d'activation de l'unité BBPR  |
| <b>Nb err. couple</b>                                 | Nombre total d'erreurs liées à un couple excessif   |
| <b>Nb err. temp.</b>                                  | Nombre total d'erreurs liées à une température excessive  |
| <b>Position de sécurité</b>                           | Position à atteindre en cas de coupure de courant   |
| <b>Signal de consigne</b>                             | Type de signal analogique de consigne (4-20 mA ou 0-10 V)   |
| <b>Signal de recopie</b>                              | Type de signal analogique de recopie (4-20 mA ou 0-10 V)  |
| <input type="checkbox"/> Rafraîchissement automatique |   |
| <b>Rafraîchir l'état</b>                              |   |

## 5. Fonctionnalités

### 5.1 Connexion à l'actionneur pour le contrôle, le paramétrage et la programmation.

Les opérations décrites à partir de cette section permettent de contrôler l'actionneur et sont donc sécurisées. Il est nécessaire de renseigner le mot de passe de l'actionneur (par défaut **pwd** ou **User** pour actionneurs .GBH).



À la première connexion, le message suivant apparaît :

Fonctionnalités restreintes : changement  
de mot de passe requis.

Il est alors obligatoire de personnaliser les paramètres de sécurité en modifiant le mot de passe  
(chapitre 6.2).

## 5.2 Les différents modes de fonctionnement

### Mode « Pilotage Bluetooth® » (mode manuel):

Ce mode s'active par l'utilisation des fonctions suivantes :



Aperçu dans le statut de l'actionneur

| Paramètres  |                    |
|-------------|--------------------|
| Mode actuel | Pilotage Bluetooth |

Ce mode permet le pilotage local « tout ou rien » de l'actionneur.

### Mode « Positionnement » :

Ce mode s'active par l'utilisation des fonctions suivantes :



Aperçu dans le statut de l'actionneur

| Paramètres  |      |
|-------------|------|
| Mode actuel | POSI |

Ce mode permet le pilotage local de l'actionneur par pourcentage d'ouverture.

Il donne également la priorité au câblage électrique de l'actionneur sur les borniers 15/16 (consigne) et 13/14 (recopie)

### Mode « Filaire » :

Ce mode s'active par l'appui sur :



### Filaire

Aperçu dans le statut de l'actionneur

| Paramètres  |                  |
|-------------|------------------|
| Mode actuel | Contrôle filaire |

Ce mode donne la priorité au câblage électrique de l'actionneur sur le bornier d'alimentation (1, 2, 3 et 4).

### Mode « Programmateur hebdomadaire » :

Ce mode s'active par l'appui sur :



Aperçu dans le statut de l'actionneur

| Paramètres  |       |
|-------------|-------|
| Mode actuel | Prog. |

Ce mode donne la priorité aux tâches enregistrées dans l'actionneur.



Toute activation d'un mode de fonctionnement désactive les autres.  
Il faut impérativement, avant de quitter AXMART, activer le mode de fonctionnement correspondant à l'utilisation souhaitée de l'actionneur.

## 5.3 Contrôle local

AXMART donne la possibilité de piloter localement l'actionneur.

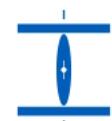
### Commandes simples :



Pilote l'actionneur jusqu'à l'ouverture complète (90°) ou jusqu'à la position finale (180°) dans le cas d'un actionneur 3 positions



Pilote l'actionneur jusqu'à la position intermédiaire (modèles 3 positions uniquement)



Pilote l'actionneur jusqu'à fermeture complète (0°)



Arrêt de l'actionneur

### Commande par pourcentage d'ouverture (positionnement) :



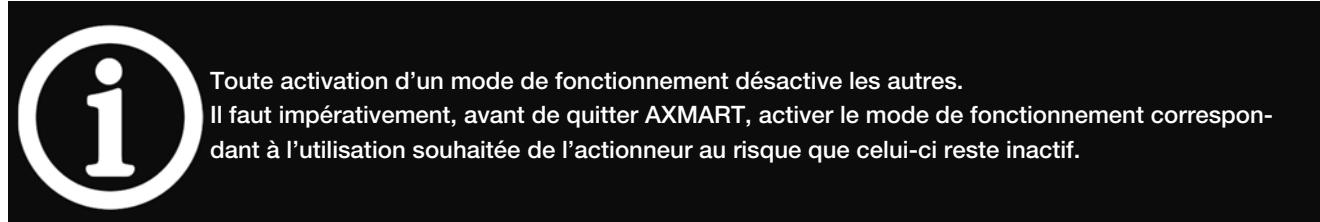
L'appui sur « Commander manuellement. » amène l'actionneur jusqu'au pourcentage d'ouverture choisi.



Toute activation d'un mode de fonctionnement désactive les autres.  
Il faut impérativement, avant de quitter AXMART, activer le mode de fonctionnement correspondant à l'utilisation souhaitée de l'actionneur au risque que celui-ci reste inactif.

## 5.4 Programmation hebdomadaire

AXMART offre la possibilité d'automatiser et de rendre autonome l'actionneur par le biais d'un programmeur hebdomadaire d'une capacité de 20 tâches.



Programmation d'une tâche :

**Tâche (emplacement n°0 sur ER GS6 -1)**

|                                     |                                     |  |                          |                                     |                                     |                                     |                                   |
|-------------------------------------|-------------------------------------|--|--------------------------|-------------------------------------|-------------------------------------|-------------------------------------|-----------------------------------|
| <b>Heure de début</b>               | 16:10                               | Heure de déclenchement   |                          |                                     |                                     |                                     |                                   |
| <b>Position</b>                     | Ouvrir                              | Position à atteindre ou inversion de position ouvert/fermé   |                          |                                     |                                     |                                     |                                   |
| <b>Maintien de la position</b>      | 10 : 0                              | <b>Facultatif :</b> Durée pendant laquelle la position est conservée<br><b>(i)</b> (Cette durée comprend le temps de manœuvre de l'actionneur) |                          |                                     |                                     |                                     |                                   |
| <b>Position finale</b>              | Fermeture                           | <b>Facultatif :</b> position à atteindre après la durée de maintien  |                          |                                     |                                     |                                     |                                   |
| Lun                                 | Mar                                 | Mer  | Jeu                      | Ven                                 | Sam                                 | Dim                                 | Jour(s) concernés par cette tâche |
| <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>   | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |                                   |
| <b>Supprimer</b>                    |                                     |  |                          |                                     |                                     |                                     |                                   |
| <b>Enregistrer</b>                  |                                     |  |                          |                                     |                                     |                                     |                                   |
| <b>Annuler</b>                      |                                     |  |                          |                                     |                                     |                                     |                                   |

Exemple de deux opérations avec maintien de position :

Toute activation d'un mode de fonctionnement désactive les autres.  
Il faut impérativement, avant de quitter AXMART, activer le mode de fonctionnement correspondant à l'utilisation souhaitée de l'actionneur au risque que celui-ci reste inactif.

## 5.5 Partage et envoi du rapport d'information



L'icone permet d'utiliser les moyens de communication du périphérique (Bluetooth®, Wifi direct, cloud, Email...) pour envoyer un rapport contenant le statut complet de l'actionneur et une photo (facultatif).

Contenu du rapport (disponible en anglais uniquement) :

**Actuator VS300 GS6 -1 (88:6b:0f:8f:89:fd)**

Generated on : jj/mm/aaaa - hh:mm:ss

### State

| Property                         | Value  |          |       |         |      |           |
|----------------------------------|--|----------|-------|---------|------|-----------|
| <b>Name</b>                      | VS150 GPS -4   |          |       |         |      |           |
| <b>Address</b>                   | 88:6b:0f:8f:89:fd (NB when generated on iOS, MAC addresses ends by XX:XX:XX)   |          |       |         |      |           |
| <b>Status mode</b>               | OK   |          |       |         |      |           |
| <b>Temperature</b>               | 45°C   |          |       |         |      |           |
| <b>Temperature Min</b>           | -9°C   |          |       |         |      |           |
| <b>Temperature Max</b>           | 64°C   |          |       |         |      |           |
| <b>Cycle counter</b>             | 2504   |          |       |         |      |           |
| <b>Working time</b>              | 06h 36m 21s  |          |       |         |      |           |
| <b>Fault counter</b>             | 245  |          |       |         |      |           |
| <b>EEPROM error counter</b>      | 0  |          |       |         |      |           |
| <b>Current mode</b>              | Prog.  |          |       |         |      |           |
| <b>Password</b>                  | 12FEC69B94   |          |       |         |      |           |
| <b>Charging level</b>            | Charged  |          |       |         |      |           |
| <b>Battery status</b>            | Available  |          |       |         |      |           |
| <b>Nb power fail</b>             | 242  |          |       |         |      |           |
| <b>Nb torque fault</b>           | 220  |          |       |         |      |           |
| <b>Nb temperature fault</b>      | 25   |          |       |         |      |           |
| <b>Actuator position</b>         | 0%   |          |       |         |      |           |
| <b>Start ramp</b>                | 0  |          |       |         |      |           |
| <b>Torque limit</b>              | 80   |          |       |         |      |           |
| <b>Torque delay</b>              | 1  |          |       |         |      |           |
| <b>Gear unlock</b>               | 0  |          |       |         |      |           |
| <b>Temp regulation</b>           | 10   |          |       |         |      |           |
| <b>Temp security</b>             | 70   |          |       |         |      |           |
| <b>BBPR position</b>             | Closed   |          |       |         |      |           |
| <b>Pilotage wired</b>            | 0  |          |       |         |      |           |
| <b>SetPoint sensor point</b>     | 4-20mA   |          |       |         |      |           |
| <b>SetPoint sensor direction</b> | Rising   |          |       |         |      |           |
| <b>Feedback sensor point</b>     | 4-20mA   |          |       |         |      |           |
| <b>Feedback sensor direction</b> | Rising   |          |       |         |      |           |
| <b>Type</b>                      | GPS  |          |       |         |      |           |
| <b>Rotation direction</b>        | Normal   |          |       |         |      |           |
| <b>Tasks</b>                     | SlotId   | Duration | Time  | Command |      | Position  |
|                                  | 0  | 10:00    | 16h10 | Ouvrir  |      | Fermeture |
|                                  | Mon  | Tue      | Wed   | Thu     | Fri  | Sat       |
|                                  | TRUE   | TRUE     | FALSE | FALSE   | TRUE | TRUE      |
| User picture                     |   |          |       |         |      |           |

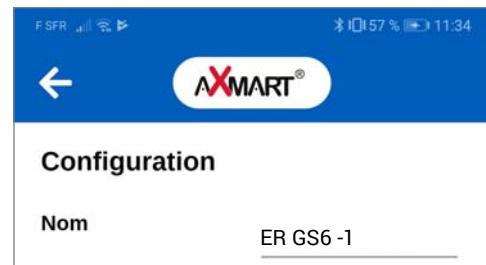
## 6. Configuration de l'actionneur

Un appui sur l'icone  permet d'accéder à l'écran de configuration.

### 6.1 Modification du nom de l'actionneur

Dans le champ « **Nom** », entrer la nouvelle appellation de l'actionneur (12 caractères au maximum).

 Valider



### 6.2 Modification du mot de passe de l'actionneur

Pour des raisons évidentes de sécurité, il est nécessaire que le mot de passe soit modifié dès la première mise en service de l'actionneur. Entrer le nouveau mot de passe dans le champ « **Mot de passe** ».

L'icone  permet de visualiser le mot de passe saisi.

 8 caractères maximum  
Sont acceptés les caractères a-z, A-Z, 0-9 uniquement

 Valider



### 6.3 Configuration du câblage

Concerne le pilotage par câblage physique de l'actionneur.

- **4-fils** : câblage spécifique sur les quatre bornes du connecteur d'alimentation ou pour le pilotage par impulsions.
- **Standard** : tout autre câblage y compris pour le positionnement.



 Valider

## 6.4 Configuration du positionnement

Le signal de consigne (bornes 15/16) est le signal de positionnement de l'actionneur. Le signal de recopie renvoie la position de l'actionneur (bornes 13/14).

- **0-10 V** : Positionnement ou recopie sur une plage de tension  
 $0 \text{ V} = 0^\circ ; 10 \text{ V} = 90^\circ$
- **4-20 mA** : Positionnement ou recopie sur une plage d'intensité  
 $4 \text{ mA} = 0^\circ ; 20 \text{ mA} = 90^\circ$
- **Normal** : Correspondance signal/position comme décrite ci-dessus
- **Inversé** : Plages de tension/intensité inversées  
 $10 \text{ V} = 0^\circ ; 0 \text{ V} = 90^\circ$  et  $20 \text{ mA} = 0^\circ ; 4 \text{ mA} = 90^\circ$

| Positionnement     |                |
|--------------------|----------------|
| Signal de consigne |                |
| <b>0-10v</b>       | <b>4-20ma</b>  |
| <b>Normal</b>      | <b>Inversé</b> |
| Signal de recopie  |                |
| <b>0-10v</b>       | <b>4-20ma</b>  |
| <b>Normal</b>      | <b>Inversé</b> |

→ Valider

## 6.5 Configuration de la position de sécurité BBPR

Le système BBPR assure que l'actionneur rejoindra une position de sécurité pré-déterminée en cas de coupure de courant.

- **Ouvert** : La vanne s'ouvre quand l'actionneur n'est plus alimenté.
- **Fermé** : La vanne se ferme quand l'actionneur n'est plus alimenté (par défaut).
- **Inactif** : Désactive l'unité BBPR (exemple : maintenance de l'installation)

| BBPR                 |                |              |
|----------------------|----------------|--------------|
| Position de sécurité |                |              |
| <b>Ouvert</b>        | <b>Inactif</b> | <b>Fermé</b> |

→ Valider

# Index

|   |           |
|---|-----------|
| <b>1. Download and install .....</b>              | <b>17</b> |
| 1.1   Android version .....                       | 17        |
| 1.2   Appple version .....                        | 17        |
| <b>2. General description .....</b>               | <b>18</b> |
| 2.1   Smartphone display .....                    | 18        |
| 2.2   Tablet display .....                        | 19        |
| <b>3. Connection to actuator .....</b>            | <b>20</b> |
| <b>4. Monitoring .....</b>                        | <b>21</b> |
| <b>5. Functionalities .....</b>                   | <b>22</b> |
| 5.1   Control activation .....                    | 22        |
| 5.2   Functioning modes .....                     | 23        |
| 5.3   Local control .....                         | 24        |
| 5.4   Weekly scheduling .....                     | 25        |
| 5.5   Sharing and sending status report .....     | 27        |
| <b>6. Actuator setup .....</b>                    | <b>28</b> |
| 6.1   Modification of the actuator name .....     | 28        |
| 6.2   Modification of the actuator password ..... | 28        |
| 6.3   Wiring setup .....                          | 28        |
| 6.4   Positioning setup .....                     | 29        |
| 6.5   BBPR backup position setup .....            | 29        |

## 1. Download and install

The **AXMART®** is compatible with GS6, GPS, GFS, GP7, GP8 and GBH actuators versions. This software is free and available on Google Play for Android version (v5.0 or higher) and on Apple store for the Apple version.

Software name : **AXMART (v3)**

### 1.1 Android version

Installation :



OR



Exécution :

Icon of **AXMART**:



Access requested by **AXMART** :

- Access to position
- Access to gallery/photos

The device GPS must be activated

### 1.2 Apple version

Installation :



OR



Execution :

Icon of **AXMART**:



- Before launching **AXMART**, the device clock must be correct.
- During the switch between winter and summer time, a connection to the actuators is imperative for clocks synchronisation.

## 2. General description

Because of the screen size, the display isn't the same according the device (tablet or smartphone). Les functionalities are the same.

### 2.1 Smartphone display

**Connection to an actuator**

AXMART®

- ER10 GS6 -1**  
88:6b:0f:8f:89:fd
- VT2400 GS6 -2**  
88:6b:0f:8d:45:bc
- MT50 GS6 -3**  
88:6b:0f:4a:58:ab
- VS150 GPS -4**  
88:6b:0f:7f:12:fc

**Start actuator scanning**

**Actuator status**

AXMART®

Status      Prog.

Enter controlling mode

**Parameters**

|                 |                   |
|-----------------|-------------------|
| Name            | VS150 GPS -4      |
| Current mode    | Prog.             |
| Id              | 88:6b:0f:7f:12:fc |
| Position        | Open              |
| Position        | 38%               |
| Temperature     | 47°C              |
| Min temperature | -9°C              |

Automatic refresh

Refresh status C

**Operating and control mode selection**

AXMART®

Status      Prog.

Open      Inter      Close      STOP

Prog.      Wired mode

**Parameters**

|                 |                   |
|-----------------|-------------------|
| Name            | ER10 GS6 -1       |
| Current mode    | Bluetooth Control |
| Id              | 70:ac:08:8c:75:1b |
| Position        | Open              |
| Temperature     | 22°C              |
| Min temperature | 14°C              |
| Max temperature | 36°C              |

Automatic refresh

Refresh status C

**Weekly scheduling**

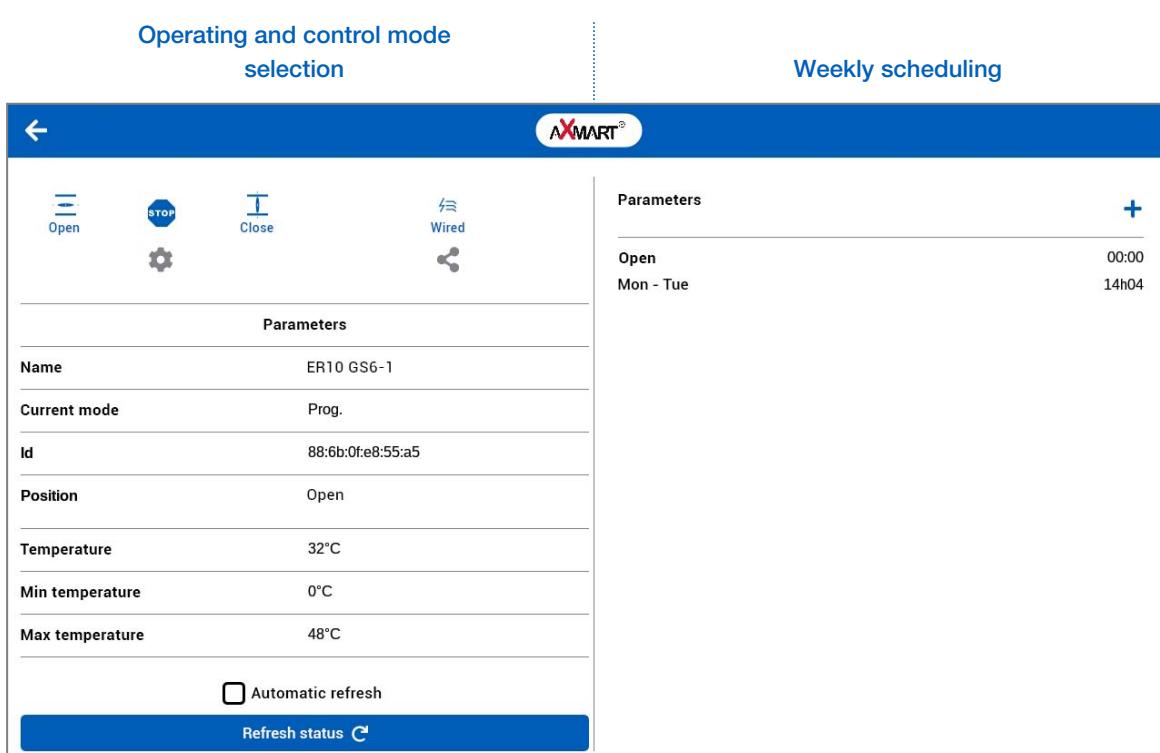
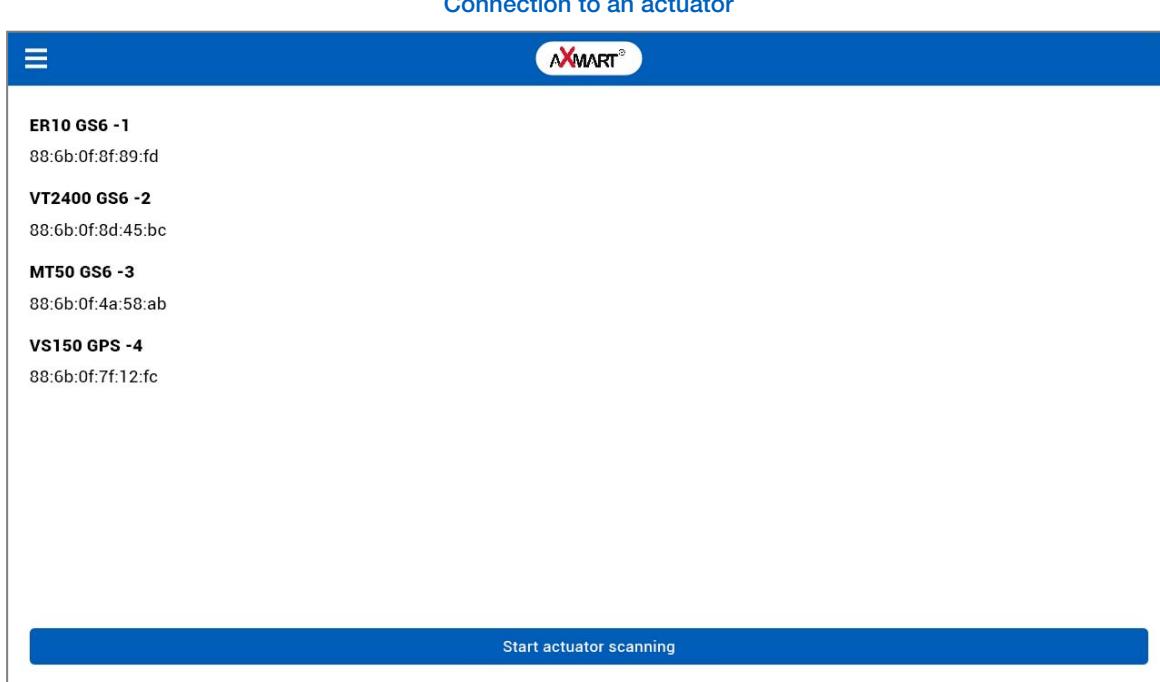
AXMART®

Status      Prog.

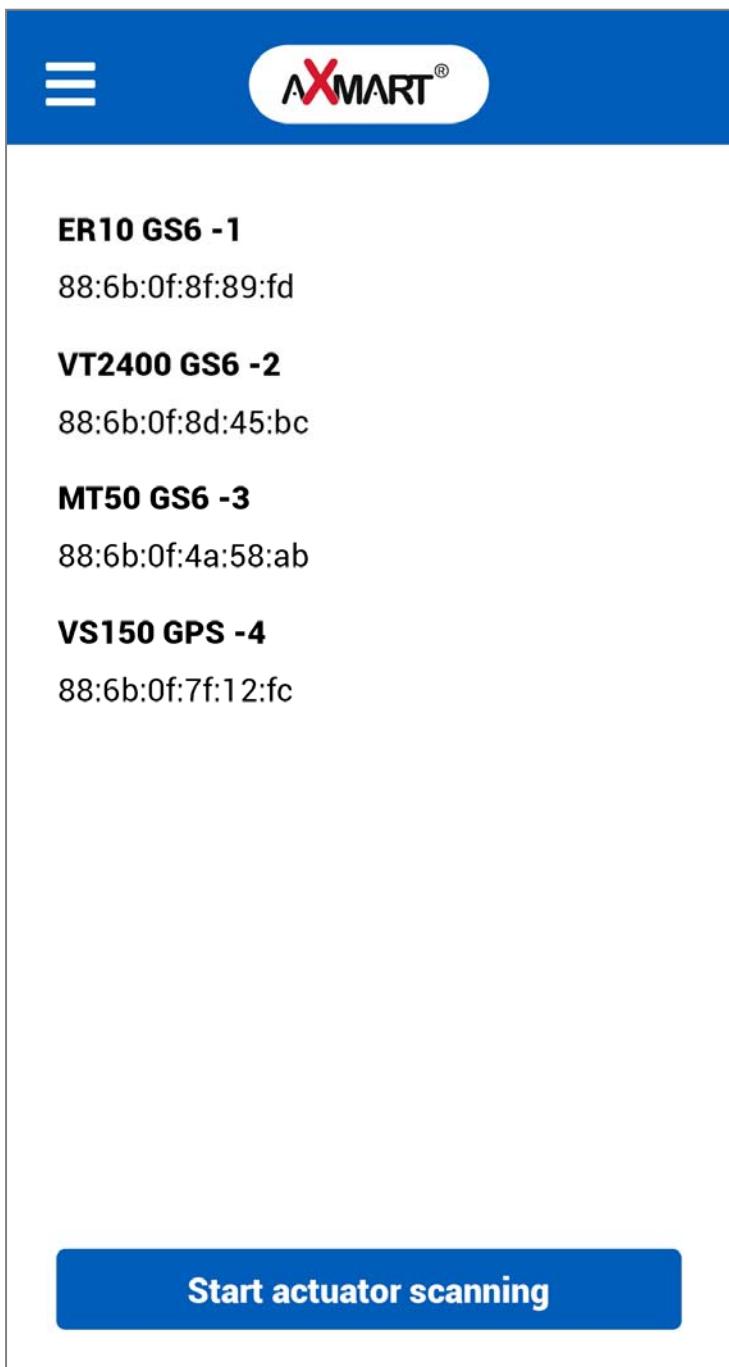
Tasks +

|                             |       |
|-----------------------------|-------|
| Inter                       | 10:00 |
| Mon - Tue - Wed - Thu - Fri | 09h15 |
| Open                        | 10:00 |
| Mon - Tue - Fri - Sat - Sun | 16h10 |

## 2.2 Tablet display



### 3. Connection to an actuator



For each actuator, the list shows the name of the actuator and the MAC address (Media Access Control).

After the connection, the display switches automatically to the status of the actuator (see chap. 4).

It's possible to launch new detections of actuators



One actuator can be connected at only one device at the same time.

## 4. Status

The status screen shows all actuator parameters in real time.

The screenshot shows the AXMART Status screen. At the top, there is a back arrow, the AXMART logo, and two tabs: "Status" (selected) and "Prog.". Below the tabs is a "Share" icon with a tooltip "Sharing actuator status (see chapter 5.5)". A large button labeled "Enter controlling mode" is present. The main area is titled "Parameters" and lists the following data:

|  |                   |
|--|-------------------|
| <b>Name</b>                                | ER GS6 -1         |
| <b>Current mode</b>                        | Bluetooth control |
| <b>Id</b>                                  | 88:6b:0f:f8:6c:6d |
| <b>Position</b>                            | Open              |
| <b>Position</b>                            | 0%                |
| <b>Température</b>                         | 38°C              |
| <b>Min temperature</b>                     | 22°C              |
| <b>Max temperature</b>                     | 38°C              |
| <b>Nb. of cycles</b>                       | 16                |
| <b>Operating time</b>                      | 00h 01m 48s       |
| <b>Nb. of faults</b>                       | 0                 |
| <b>Nb. of EEPROM faults</b> 0              |                   |
| <b>Cryptogram</b>                          | 12FECC859CC689A3  |
| <b>Batterie charge</b>                     | Charged           |
| <b>BBPR status</b>                         | Available         |
| <b>NB. of power failure</b>                | 0                 |
| <b>Overtorque nb.</b>                      | 0                 |
| <b>Overtemp nb.</b>                        | 0                 |
| <b>Safety position</b>                     | Closed            |
| <b>Setpoint signal</b>                     | 4-20mA - Normal   |
| <b>Feedback signal</b>                     | 4-20mA - Normal   |
| <input type="checkbox"/> Automatic refresh |                   |
| <b>Refresh status</b>                      |                   |

Sharing actuator status (see chapter 5.5)

Actuator name

Current selected control mode (Bluetooth®, prog, posi and wired)

Actuator MAC address

Current position (open, closed, intermediate)

Current position (percentage of opening)

Current temperature inside actuator enclosure

Minimum temperature

Maximum temperature

Number of operating periods before and after a rest period (since the first start of the actuator)

Total functioning time

Number of errors (temperature, overtorque)

Internal number of errors (microcuts during writing memory).

Password encryption. Needed for password recovery process.

Battery charge status

BBPR availability (battery connected, safety temperature not reached and charge level > 70 %)

Number of power cuts and starts of BBPR unit

Number of overtorques

Number of excessive temperature

Backup position, reached in case of power failure

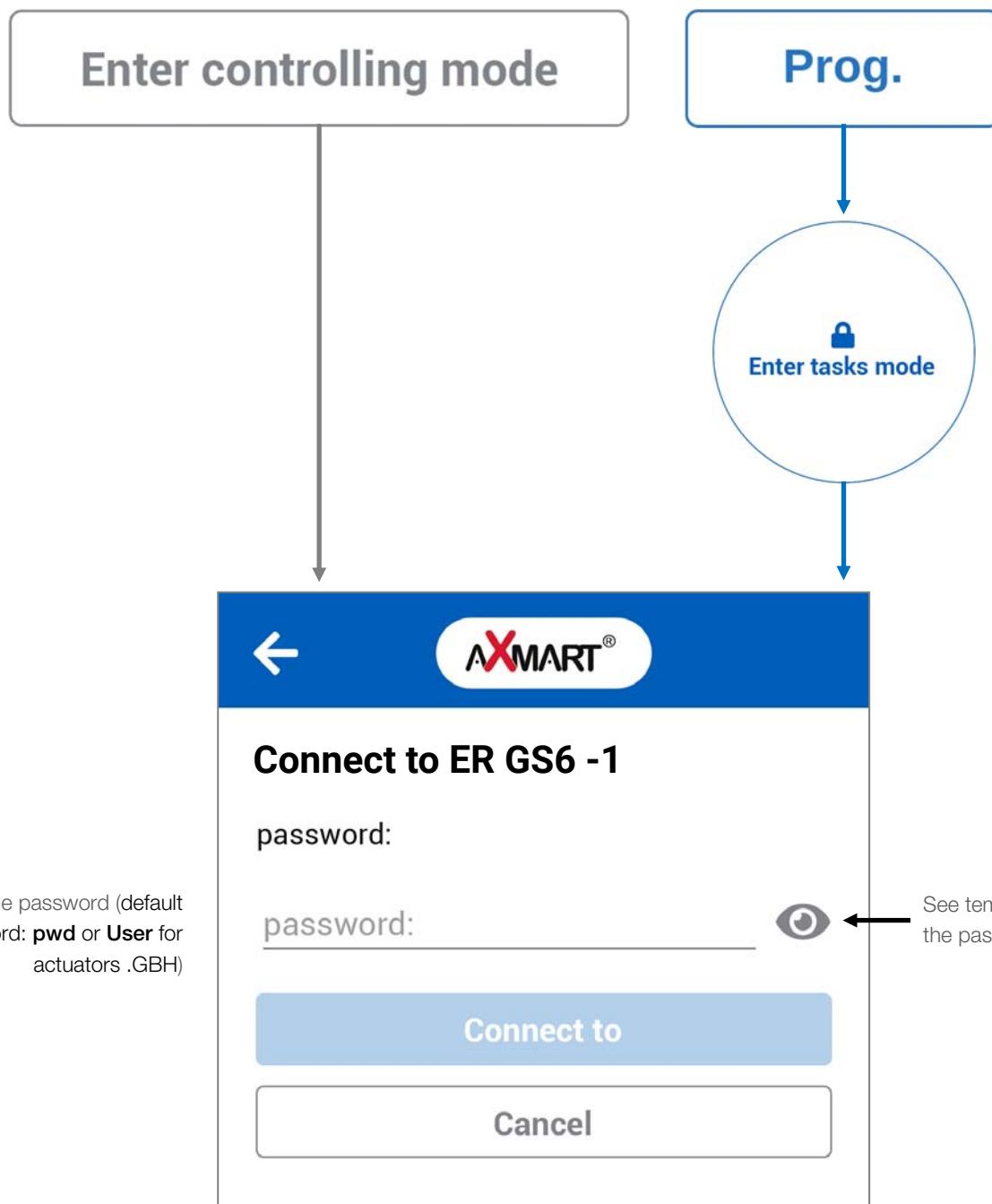
Type of setpoint analogic signal (4-20 mA or 0-10 V)

Type of feedback analogic signal (4-20 mA or 0-10 V)

## 5. Functionalities

## 5.1 Control activation

The functionalities described from this section allow the actuator control. Therefore, the actuator password is required (default password: **pwd** or **User** for actuators .GBH).



At the first connection, the following message appears:

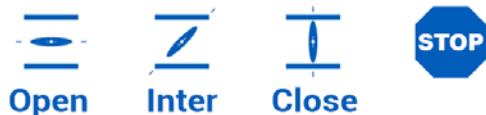
Restricted functionalities: password change.

It is then mandatory to customise the security settings by changing the password (Chapter 6.2).

## 5.2 Functioning modes

### Mode « Bluetooth® control » (manual mode):

This mode is activated using these functions:



| Actuator status |                   |
|-----------------|-------------------|
| Parameters      |                   |
| Current mode    | Bluetooth Control |

This mode allows a local control (on-off) of the actuator.

### Mode « Positioning » :

This mode is activated using these functions:



| Actuator status |      |
|-----------------|------|
| Parameters      |      |
| Current mode    | POSI |

This mode allows a local control of the actuator with percentage of opening.

This mode also gives priority to electric wiring on terminals 15/16 (setpoint) and 13/14 (feedback)

### Mode « Wired control » :

This mode is activated using this function:



| Actuator status |               |
|-----------------|---------------|
| Parameters      |               |
| Current mode    | Wired control |

This mode gives priority to electric wiring on power supply terminals (1, 2, 3 and 4).

### Mode « Weekly scheduling » :

This mode is activated using this function:



| Actuator status |       |
|-----------------|-------|
| Parameters      |       |
| Current mode    | Prog. |

This mode gives priority to stored tasks of the scheduler.



Each functioning mode activation deactivates the other ones. Before exiting AXMART, It's mandatory selecting the mode corresponding to the desired use of the actuator.

## 5.3 Local control

AXMART allows to locally manipulate the actuator.

### Basic control :



- Drives the actuator until open position (90°) or final position (180°) in case of 3-position-actuator.



Drives the actuator until intermediate position (in case of 3-position-actuator).

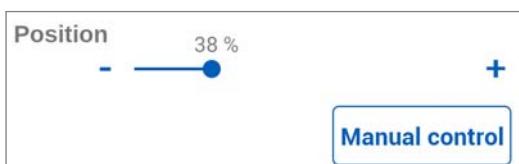


Drives the actuator until closed position (0°)



Actuator stops

### Control with percentage of opening (positioning) :



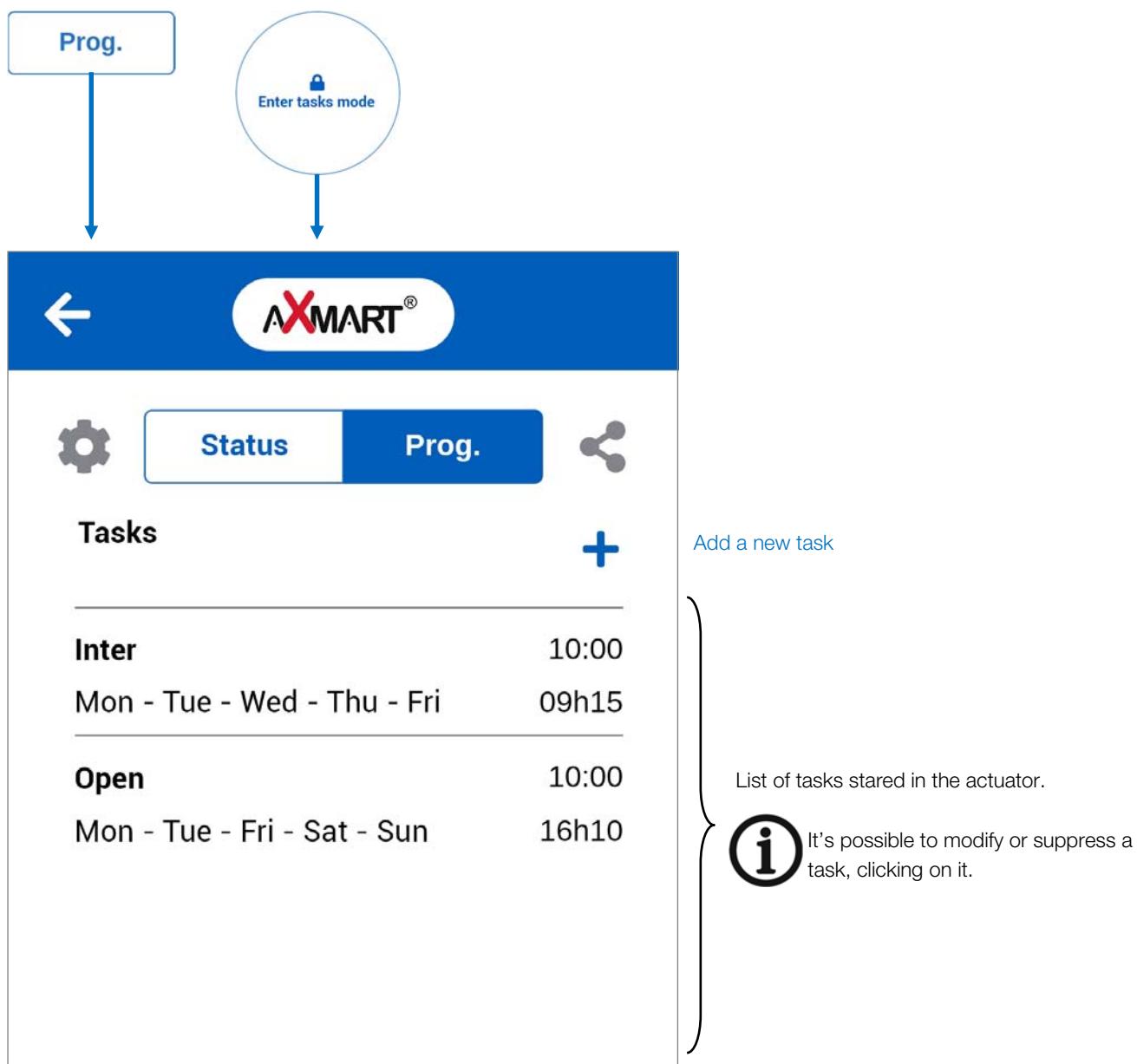
Using « Manual control » drives the actuator to the selected percentage of opening.



Each functioning mode activation deactivates the other ones. Before exiting AXMART, It's mandatory selecting the mode corresponding to the desired use of the actuator.

## 5.4 Weekly scheduling

With AXMART, it's possible to automate and making standalone the actuators, using a weekly scheduler (capacity of 20 tasks).



Each functioning mode activation deactivates the other ones. Before exiting AXMART, It's mandatory selecting the mode corresponding to the desired use of the actuator.

Task scheduling:

**AXMART®**

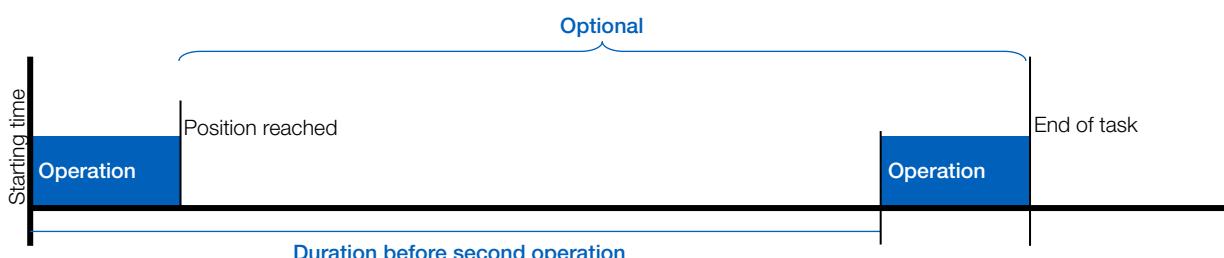
### Task (slot n.0 on ER GS6 -1)

|                                     |                                     |   |                          |                                     |                                     |                                     |                     |
|-------------------------------------|-------------------------------------|---|--------------------------|-------------------------------------|-------------------------------------|-------------------------------------|---------------------|
| <b>Start time</b>                   | 16:10                               | Task starting time  |                          |                                     |                                     |                                     |                     |
| <b>Position</b>                     | Open                                | Position the actuator has to reach or position inversion  |                          |                                     |                                     |                                     |                     |
| <b>Duration</b>                     | 10 : 0                              | <b>Optional:</b> Duration hold-position time<br><b>(i)</b> (This duration includes the actuator operating time) |                          |                                     |                                     |                                     |                     |
| <b>Final position</b>               | Close                               | <b>Optional:</b> position to reach after the previous duration  |                          |                                     |                                     |                                     |                     |
| Mon                                 | Tue                                 | Wed   | Thu                      | Fri                                 | Sat                                 | Sun                                 | Days for task start |
| <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | <input type="checkbox"/>  | <input type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> | <input checked="" type="checkbox"/> |                     |

**Delete** 

**Save**

**Cancel**

Example of two operations with an hold position time:

Each functioning mode activation deactivates the other ones. Before exiting AXMART, It's mandatory selecting the mode corresponding to the desired use of the actuator.

## 5.5 Sharing and sending status report



The icon allows sending a complete report including all actuator parameters and using the communication functions available on the device (Bluetooth®, Wifi direct, cloud, Email...)

### Report content (available in English only):

#### Actuator VS300 GS6 -1 (88:6b:0f:8f:89:fd)

Generated on : dd/mm/yyyy - hh:mm:ss

#### State

| Property                         | Value  |          |       |         |      |           |      |
|----------------------------------|--|----------|-------|---------|------|-----------|------|
| <b>Name</b>                      | VS150 GPS -4   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Address</b>                   | 88:6b:0f:8f:89:fd (NB when generated on iOS, MAC addresses ends by XX:XX:XX)   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Status mode</b>               | OK   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Temperature</b>               | 45°C   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Temperature Min</b>           | -9°C   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Temperature Max</b>           | 64°C   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Cycle counter</b>             | 2504   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Working time</b>              | 06h 36m 21s  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Fault counter</b>             | 245  |          |       |         |      |           |      |
| <b>EEPROM error counter</b>      | 0  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Current mode</b>              | Prog.  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Password</b>                  | 12FEC69B94   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Charging level</b>            | Charged  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Battery status</b>            | Available  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Nb power fail</b>             | 242  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Nb torque fault</b>           | 220  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Nb temperature fault</b>      | 25   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Actuator position</b>         | 0%   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Start ramp</b>                | 0  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Torque limit</b>              | 80   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Torque delay</b>              | 1  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Gear unlock</b>               | 0  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Temp regulation</b>           | 10   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Temp security</b>             | 70   |          |       |         |      |           |      |
| <b>BBPR position</b>             | Closed   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Pilotage wired</b>            | 0  |          |       |         |      |           |      |
| <b>SetPoint sensor point</b>     | 4-20mA   |          |       |         |      |           |      |
| <b>SetPoint sensor direction</b> | Rising   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Feedback sensor point</b>     | 4-20mA   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Feedback sensor direction</b> | Rising   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Type</b>                      | GS6  |          |       |         |      |           |      |
| <b>Rotation direction</b>        | Normal   |          |       |         |      |           |      |
| <b>Tasks</b>                     | SlotId   | Duration | Time  | Command |      | Position  |      |
|                                  | 0  | 10:00    | 16h10 | Ouvrir  |      | Fermeture |      |
|                                  | Mon  | Tue      | Wed   | Thu     | Fri  | Sat       | Sun  |
|                                  | TRUE   | TRUE     | FALSE | FALSE   | TRUE | TRUE      | TRUE |
| <b>User picture</b>              |   |          |       |         |      |           |      |

## 6. Actuator setup

Clicking on  icon gives access to setup screen.

### 6.1 Modification of the actuator name

Type in the field « **Name** » the new name of the actuator (12 characters maximum).

→ Enter



The screenshot shows a smartphone interface with a blue header bar containing a back arrow and the AXMART logo. Below the header is a white section labeled "Settings". On the left is a "Name" label, and on the right is a text input field containing "ER GS6 -1".

### 6.2 Modification of the actuator password

for obvious safety reasons , the password must be modified at the first use of the actuator. Type the new password in the field « **Password**».

The icon  shows the characters.

 8 characters maximum  
Available characters: a-z, A-Z, 0-9 only

→ Enter



The screenshot shows a smartphone interface with a white background. On the left is a "Password" label, followed by a text input field containing three dots (...). To the right of the input field is an "eye" icon with a slash through it, indicating that the password is hidden.

### 6.3 Wiring setup

Concerns the control with the actuator electric wiring.

- **4-wires** : specific wiring with all terminals of the power supply terminal block or for pulse control wiring.
- **Standard** : for all other wiring including positioning.



The screenshot shows a smartphone interface with a white background. At the top is a "Wiring" label. Below it are two buttons: "Standard" (which is blue) and "4-wires" (which is white with a blue border).

→ Enter

## 6.4 Positioning setup

The setpoint signal (terminals 15/16) is the actuator positioning signal. The feedback signal gives the actuator position (terminals 13/14).

- **0-10 V** : Setpoint or feedback with voltage range  
 $0 \text{ V} = 0^\circ ; 10 \text{ V} = 90^\circ$
- **4-20 mA** : Setpoint or feedback with intensity range  
 $4 \text{ mA} = 0^\circ ; 20 \text{ mA} = 90^\circ$
- **Normal** : Correspondence signal/position as described above
- **Inverted** : Inverted voltage/intensity ranges  
 $10 \text{ V} = 0^\circ ; 0 \text{ V} = 90^\circ$  and  $20 \text{ mA} = 0^\circ ; 4 \text{ mA} = 90^\circ$

### Positioning

#### Setpoint signal

|        |        |
|--------|--------|
| 0-10mV | 4-20mA |
|--------|--------|

Normal      Inverted

#### Feedback signal

|        |        |
|--------|--------|
| 0-10mV | 4-20mA |
|--------|--------|

Normal      Inverted



## 6.5 BBPR safety position setup

The BBPR system insure that the actuator will reach a predetermined safety position in case of power failure.

- **Open** : The valve reaches open position in case of power failure.
- **Closed** : The valve reaches closed position in case of power failure (default).
- **Inactive**: The BBPR unit is disabled (example : maintenance...)

### BBPR

#### Safety position

|      |          |        |
|------|----------|--------|
| Open | Inactive | Closed |
|------|----------|--------|







FR

« Les descriptions et photographies contenues dans cette fiche technique produit sont fournies seulement à titre informatif et ne sont pas contractuelles. Valpes se réserve le droit d'apporter toute modification technique ou esthétique à ses produits sans aucun avertissement préalable.

Garantie : toutes les ventes et les contrats de vente sont expressément conditionnés à l'acceptation par l'acheteur des conditions générales de vente Valpes figurant sur son site web [www.Valpes.fr](http://www.Valpes.fr)

Valpes s'oppose ainsi à toute autre modalité, différente ou additionnelle des modalités Valpes, quel que soit le support de communication de l'acheteur dans laquelle elle est

EN

“The descriptions and photographs contained in this product specification sheet are supplied by way of information only and are not binding. Valpes reserves the right to carry out any technical and design improvements to its products without prior notice.”

Warranty: All sales and contracts for sale are expressly conditioned on the buyer's assent to Valpes terms and conditions found on its website at [www.Valpes.com](http://www.Valpes.com)

Valpes hereby objects to any term, different from or additional to Valpes terms, contained in any buyer communication in any form, unless agreed to in a writing signed by an officer of Valpes.”



A **WATTS** Brand

Valpes

Z.I.Centr'alp • 89 rue des étangs • 38430 Moirans France

Tél. +33 (0) 4 76 35 06 06 • Fax +33 (0) 4 76 35 14 34

[Valpes-info@wattswater.com](mailto:Valpes-info@wattswater.com) • [www.valpes.com](http://www.valpes.com)